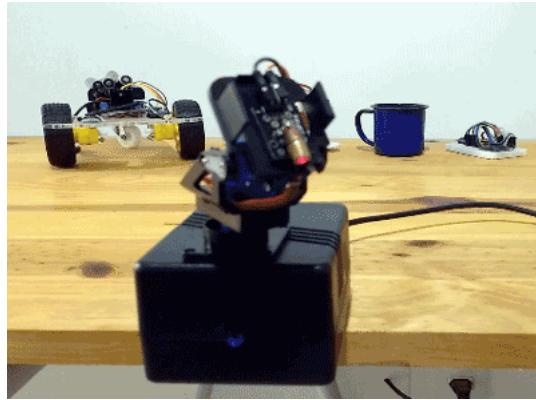


04

Projeto robótica finalizado

Se você chegou até aqui, você está de parabéns. Nós finalizamos a parte sobre robótica. Tudo que você viu funciona tanto com NodeMCU quanto com Arduino (com pequenas alterações na declaração dos pinos).



No próximo capítulo, veremos como integrar o nosso projeto com MQTT para enviar uma mensagem para um serviço remoto quando o nosso pet foi detectado. Te encontro no próximo capítulo!