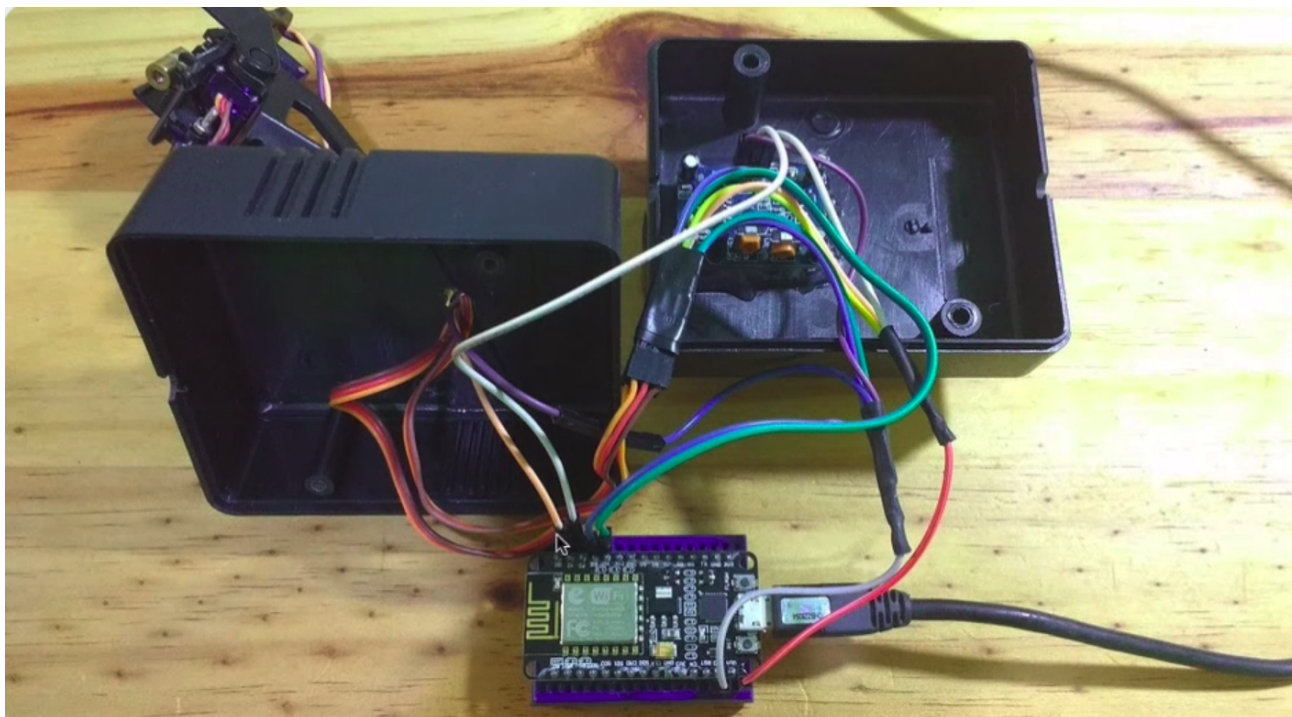


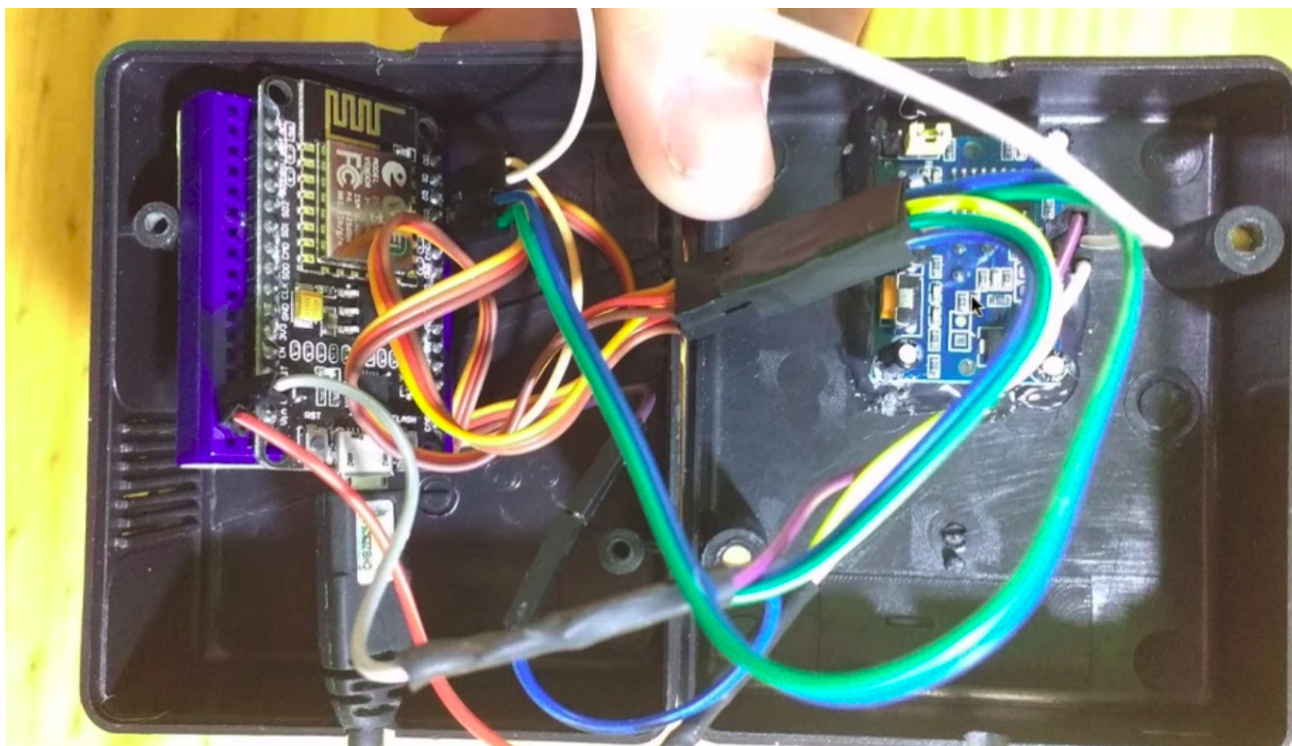
Testes

Transcrição

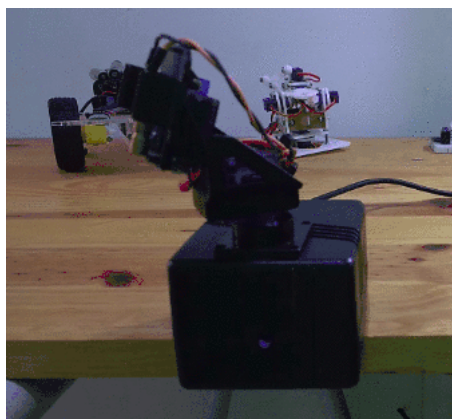
Com nosso projeto pronto, código revisado, podemos conectar todos os componentes. Vemos como isso será feito, logo abaixo:



Podemos posicionar os componentes dentro da caixa, lembrando que o sensor PIR ficará anexado na parte inferior para que seja posicionado para baixo.



Como funciona: Primeiro é feita a detecção, depois acionamos o *laser* para ser ligado e, em conjunto, temos o reposicionamento dos motores acontecendo a cada 2 segundos por até 1 minuto. Depois disso, dependemos novamente de uma nova ação vinda do detector de presença para repetir o ciclo.



A diversidade de projetos que podem ser realizados com o sensor PIR é enorme, como o nosso pequeno projeto ou alarmes de segurança. Só precisamos construir a lógica e posicioná-lo de acordo. Por isso, tivemos nos focamos neste componente.

Nosso próximo passo será trabalhar com recursos de IoT para sabermos, por exemplo, se o nosso dispositivo está ativo ou inativo remotamente utilizando recursos do MQTT.